

مبانی پایه محاسبه قابلیت اعتماد لرزه‌ای سازه‌ها

علیرضا آذر بخت، دانشجوی دکتری مهندسی زلزله، پژوهشگاه بین المللی زلزله شناسی و مهندسی زلزله*

عبدالرضا سروقد مقدم، استادیار پژوهشگاه بین المللی زلزله شناسی و مهندسی زلزله**

کیارش ناصراسدی، دانشجوی دکتری مهندسی زلزله، پژوهشگاه بین المللی زلزله شناسی و مهندسی زلزله

* تلفن: ۰۲۱-۲۸۳۱۱۱۶، پست الکترونیکی: azarbakht@dena.iiees.ac.ir

** تلفن: ۰۲۱-۲۸۳۱۱۱۶، پست الکترونیکی: moghadam@dena.iiees.ac.ir

چکیده

در چند سال اخیر تحقیقات بر روی مفاهیم عملکرد لرزه‌ای به نتایج قابل توجهی رسیده است و کارهای بسیاری انجام شده است. اما کماکان پایان راه بسیار دور بنتظر می‌رسد. روش مورد بحث این مقاله توسط آقای کرنل و همکارانش در چند سال اخیر در دانشگاه استنفورد توسعه داده شده و در راهنمای FEMA 350,351 استفاده شده است که در این تحقیق سعی می‌شود علاوه بر ارائه مفاهیم پایه، به معرفی نحوه استفاده از این مفاهیم نیز اشاره شود.

کلیدواژه‌ها: تحلیل دینامیکی فرازیند، تقاضا، ظرفیت، سطوح عملکرد سازه‌ای

۱- مقدمه

در این مقاله به تشریح یک روش احتمالاتی خاص برای بیان مبانی طراحی لرزه‌ای ساختمانها می‌پردازیم. این روش براساس اهداف عملکرد سازه‌ای بنا شده است. در این روش سعی می‌شود که احتمال وقوع یک سطح عملکرد خاص برای سازه محاسبه شود. بر این اساس ظرفیت و تقاضای سازه بوسیله تغییر مکانهای دینامیکی غیرخطی سازه بیان می‌شوند و سپس با ترکیب احتمالاتی ایندو، احتمال وقوع فروریزش در سازه محاسبه می‌گردد. تمامی مراحل شامل در نظر گرفتن یک سری عدم قطعیت‌ها و پیشایی‌های موجود در حرکات قوی زمین، تقاضای سازه و ظرفیت سازه می‌باشند، که اهمیت برخورد احتمالاتی با موضوع را روشن تر می‌سازند.

۲- مفاهیم پایه

در این مبحث سه پارامتر در مسئله تعریف می‌شوند که بوسیله مفاهیم احتمالاتی آنها را بیان می‌کنیم: الف) شدت حرکت شدید زمین که معمولاً بوسیله سطحی از شتاب طیفی برای پریود اصلی

سازه و ۵ درصد میراثی یا بیشتر بیان می‌شود و با $(\Sigma_{T_1} S_a)$ نشان داده می‌شود. ب) تقاضای تغییرمکان سازه (D) ج) ظرفیت تغییرمکان سازه (C). فرض می‌شود که دو پارامتر C و D بوسیله بیشینه تغییرمکانهای نسبی بین طبقه‌ای ارایه می‌شوند و احتمال تغییرات سطوح مختلف حرکات قوی زمین در محل مورد مطالعه، بوسیله تابع خطر یا $H(sa)$ تعریف می‌شود که در حقیقت احتمال سالیانه مساوی و یا بیشتر بودن S_a در محل مورد مطالعه را از مقدار S_a بیان می‌کند که اغلب این توابع بوسیله زلزله شناسان برای محلهای مختلف و یا به صورت نقشه‌های محاسبه می‌شوند و پیش‌بینی تقاضای تغییرمکان برای هر سطح ویژه‌ای از حرکات قوی زمین و محاسبه ظرفیتها برای مودهای خرابی مختلف جزء وظایف مهندسین سازه می‌باشد.

در این مقاله، هدف بیان مبانی اساسی و پایه‌ای برای پیش‌بینی احتمال مساوی یا بیشتر بودن وقوع عملکرد یک سازه از یک عملکرد خاص مورد نظر است. برای این منظور باید به سه پارامتر بیان شده در قبل برگردیم. ترکیب کردن این سه پارامتر در دو مرحله انجام می‌شود. در مرحله اول همبسته کردن دو پارامتر اول، یعنی پارامتر خطر و تقاضای بیشینه تغییرمکان نسبی بین طبقه‌ای، تا در نتیجه یک منحنی خطر بیشینه تغییرمکان نسبی بین طبقه‌ای یا $H_D(d)$ بدست آید، که بیانگر احتمال سالیانه بیشتر و یا مساوی شدن تقاضای D را از مقدار d بیان می‌کند. در مرحله دوم منحنی بدست آمده از مرحله اول را با پارامتر سوم (یعنی نماینده ظرفیت سازه) ترکیب می‌کنیم تا P_{PL} بدست آید که بیانگر احتمال سالیانه سطح عملکردی است که سازه تجربه نخواهد کرد و یا به عبارت دیگر، احتمال سالیانه فروریزش.

با این تفاسیر $H_D(d)$ را می‌توان در فرم گسته خویش به صورت زیر بیان نمود:

$$H_D(d) = P[D \geq d] = \sum_{allx_i} P[D \geq d | S_a = x_i] P[S_a = x_i] \quad (1)$$

جمله اول بیانگر احتمال مساوی و یا بیشتر شدن تقاضای (D) از مقدار d به ازای یک $S_a = x_i$ مشخص می‌باشد. که بستگی به پاسخ سازه موردنظر در این S_a مشخص دارد و جمله دوم احتمال وقوع S_a برابر x_i موردنظر می‌باشد. رابطه (1) را در حالت پیوسته می‌توان به صورت ذیل نوشت:

$$H_D(d) = \int P[D \geq d | S_a = x] dH(x) \quad (2)$$

باید به این نکته توجه داشت که مقدار قدر مطلق بخارطه این است که مشتق منحنی خطر منطقه همیشه منفی است. حال P_{PL} را به صورت گسته به صورت زیر می‌توانیم بیان کنیم:

$$P_{PL} = P[C \leq D] = \sum_{alld_i} P[C \leq D | D = d_i] P[D = d_i] \quad (3)$$

که $P[D = d_i]$ احتمال وقوع تقاضای d_i می‌باشد که از منحنی بدست آمده در معادله (2) قابل استنتاج می‌باشد و معادله فوق را به صورت پیوسته می‌توان به فرم ذیل نوشت:

$$P_{PL} = \int P[C \leq d] dH_D(d) \quad (4)$$

در حقیقت معادلات (2) و (4) می‌توانند به صورت عددی حل شوند (برای مقادیر مختلف سه پارامتر بیان

شده) ولی برای سادگی در حل از سه فرض ساده کننده استفاده می‌کنیم. اول اینکه فرض می‌کنیم که می‌توانیم منحنی خطر $H(S_a)$ را به صورت معادله ذیل بیان نمائیم:

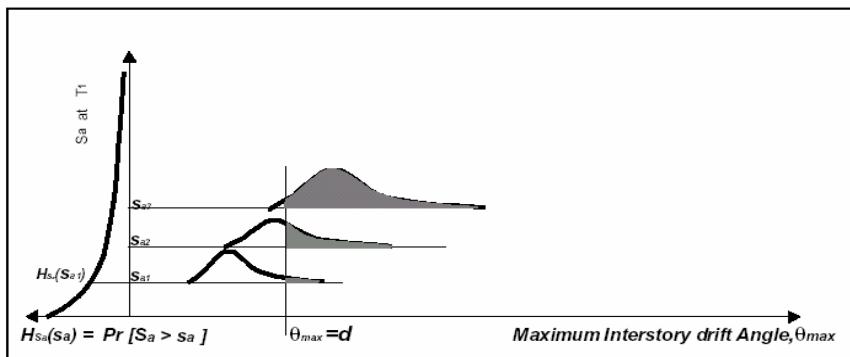
$$H(S_a) = P[S_a \geq s_a] = k_0 s_a^{-k} \quad (5)$$

یعنی فرض کردہ ایم کہ منحنی خطر در مقیاس دو لگاریتمی (در محدوده کاری ما) به صورت خطی است. که بیشترین کمک را در ساده کردن حل انگرال مینماید. مقادیر معمول برای شب منحنی دو لگاریتمی خطر (k ، مقادیر ۱ الی ۴ می‌باشند. دوم اینکه فرض می‌کنیم می‌توانیم تقاضای تغییر مکان نسبی را به صورت تقریبی با معادله ذیل بیان نمائیم:

$$\hat{D} = a(S_a)^b \quad (6)$$

که \hat{D} میانگین تقاضای ورودی به سازه در S_a مشخص می‌باشد. و سوم آنکه فرض می‌کنیم که منحنی توزیع تقاضای تغییر مکان نسبی به صورت لوگ نرمال می‌باشد که دارای انحراف معیاری برابر β_{D/S_a} (ضریب پراکندگی) می‌باشد.

Derivation of Drift Hazard Assuming a Log-Normal Distribution for the Drift Demand Given S_a



شکل ۱ : توزیع تابع تقاضاً بصورت لوگ نرمال فرض می‌شود

در حقیقت پارامتر β_{D/S_a} بر این نکته تأکید می‌کند که پارامتر D (در یک مشخص) برای شتابنگاشت‌های مختلف یکسان نیست. روش‌های مختلفی برای بدست آوردن a و b و β_{D/S_a} (یا همان β_D) وجود دارد که مستقیم‌ترین روش این است که چندین آنالیز غیرخطی انجام شود و یک میان‌یابی در منحنی D بر حسب S_a انجام شود. یکی از روشها، استفاده از تحلیلهای غیرخطی فزاینده (IDA) می‌باشد. تا حال تجربه‌ها نشان داده است که مقدار $a = b$ یک مقدار پیش‌فرض خوب برای قابهای ممان‌گیر می‌باشد. این فرضیات با واقعیات سازگارند. برای مثال با قانون تغییر مکانهای مساوی که برای سازه‌هایی با پریود متوسط، دیده می‌شود که رابطه تغییر مکانهای الاستیک و تغییر مکانهای غیر الاستیک را می‌توان تقریباً با یک خط واحد معادل دانست.

بوسیله معادله (۶) و فرض لوگ نرمال بودن تابع خطر، می‌توانیم قسمت اول در معادله (۲) را به صورت زیر بیان نمائیم:

$$P[D \geq d | S_a = x] = 1 - \Phi\left(\ln[d / ax^b] / \beta_{D \setminus S_a}\right) \quad (7)$$

که ϕ با استفاده از جدولهای استاندارد تابع توزیع گوسی بدست می‌آید.

با استفاده از این نتیجه‌ها و معادله (۵) و (۲)، منحنی خطر بیشینه تغییرمکان بین طبقه‌ای را می‌توان به صورت ذیل بیان نمود:

$$H_D(d) = P[D \geq d] = H(S_a^d) \exp\left[\frac{1}{2} \frac{k^2}{b^2} \beta_{D \setminus S_a}^2\right] \quad (8)$$

که S_a^d شتاب طیفی مربوط به تغییرمکان نسبی d می‌باشد که بر عکس معادله (۶) می‌باشد.

$$S_a^d = (d / a)^{1/b} \quad (9)$$

در مورد ظرفیت تغییرمکان نسبی (C) فرض می‌کنیم که دارای میانگینی برابر \hat{C} باشد و همچنین دارای توزیع لوگ نرمال با ضریب پراکندگی β_C باشد. با این فرضیات قسمت اول در معادله (۴) را می‌توان به صورت زیر بیان داشت:

$$P[C \leq d] = \Phi\left(\ln[d / \hat{C}] / \beta_C\right) \quad (10)$$

با جایگزینی و بیرون آوردن از انتگرال به نتیجه ذیل خواهیم رسید:

$$P_{PL} = H(S_a^{\hat{C}}) \exp\left[\frac{1}{2} \frac{k^2}{b^2} (\beta_{D \setminus S_a}^2 + \beta_C^2)\right] \quad (11)$$

که $S_a^{\hat{C}}$ معرف شتاب طیفی مربوط به میانگین ظرفیت می‌باشد.

$$S_a^{\hat{C}} = (\hat{C} / a)^{1/b} \quad (12)$$

در حقیقت این سطحی از S_a می‌باشد که انتظار تقاضای تغییرمکانی برابر با میانگین ظرفیت تغییرمکان نسبی \hat{C} را ارائه می‌دهد که در حقیقت با جایگزین نمودن \hat{C} و \hat{D} در معادله (۶) و حل آن بر حسب S_a انجام می‌شود. ولی باید توجه داشت که زلزله‌ای با این مقدار S_a الزاماً منجر به تغییرمکانی برابر \hat{C} نمی‌شود. معادله (۱۲) دلالت بر این دارد که اگر پراکندگی وجود نداشته باشد (یعنی هر دو β برابر صفر باشند)، P_{PL} به صورت ساده با جایگزین کردن این شتاب طیفی مشخص در معادله منحنی خطر بدست می‌آید.

برای تبدیل این نتایج معادله (۱۱) به شکلی ساده‌تر می‌توانیم P_{PL} را برابر عملکرد واقعی سازه (P_0) قرار دهیم. برای مثال $1/2500$ یا احتمال ۲ درصد در ۵۰ سال و با استفاده از معادله (۵) و ساده کردن آنها داریم.

$$\begin{cases} \exp\left[-\frac{1}{2} \frac{k}{b} \beta_C^2\right] \end{cases} \hat{C} \geq \begin{cases} \exp\left[\frac{1}{2} \frac{k}{b} \beta_{D \setminus S_a}^2\right] \end{cases} \hat{D}^{P_0} \\ \text{or} \\ \phi \hat{C} \geq \gamma \hat{D}^{P_0} \end{cases} \quad (13)$$

\hat{D}^{p_0} بیانگر میانگین تقاضای تغییر مکان نسبی تحت شدت زلزله ای برابر $P_{o@Sa}$ می باشد. باید توجه داشته باشیم که اگر ضرایب پراکندگی برابر صفر باشند، آنگاه \hat{D}^{p_0} ، تقاضای تغییر مکان نسبی با احتمال سالیانه وقوع P_0 برابر خواهد بود. اما چون این دو ضریب پراکندگی صفر نیستند، در حقیقت احتمال وقوع سالیانه \hat{D}^{p_0} بیشتر از P_0 می باشد. همانطور که در معادله (۱۳) مشخص است، فاکتور کاهنده ظرفیت (ϕ) و فاکتور افزاینده تقاضا (γ) به صورت ذیل بیان می شود:

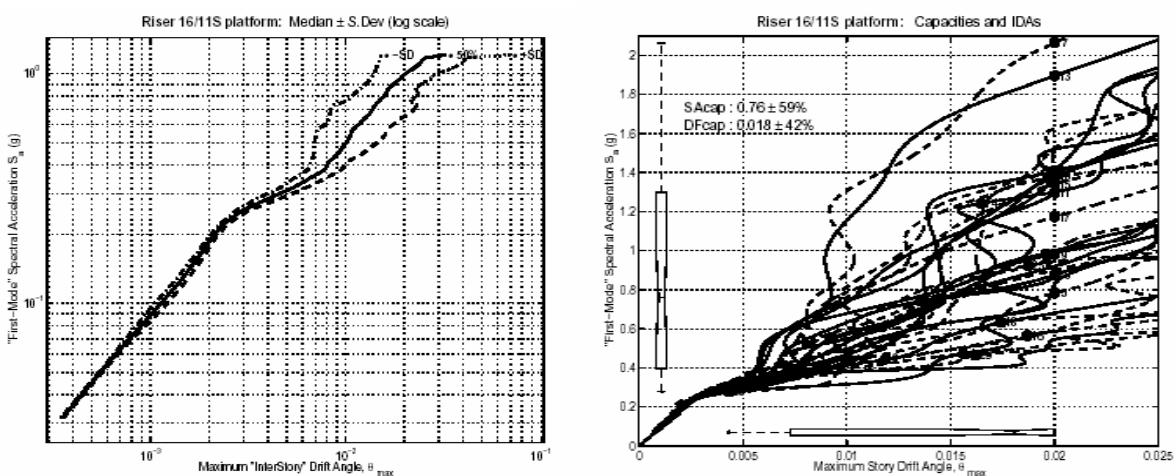
$$\phi = \exp\left[-\frac{1}{2}\frac{k}{b}\beta_C^2\right] \quad (14)$$

$$\gamma = \exp\left[\frac{1}{2}\frac{k}{b}\beta_{D,S_a}^2\right] \quad (15)$$

با بدست آوردن صریح نسبت این دو می توان اطمینان حاصل کرد که به عملکرد احتمالاتی واقعی سازه رسیده ایم. که بدین منظور از روش LRFD استفاده می کنیم که در این روش براساس تغییر مکانها قضاؤت می شود. باید توجه داشت که هر دو ضریب (ظرفیت و تقاضا) به صورت مستقیم بستگی به مقدار ضریب پراکندگی دارند. در حقیقت در ابتدا سه عامل پیشا مدنظر بودند که تا اینجا آنها با هم ترکیب گشته اند.

۳- حل یک مثال

در شکل (۲) نتایج ۳۰ تحلیل دینامیکی فراینده (IDA) ارائه شده است که برای یک قاب فولادی مهاربندی شده (یک offshore jacket) انجام شده است و بیشینه تغییر مکان بین طبقه ای بر حسب شتاب طیفی برای پریود ۱/۸S و میرای ۵ درصد رسم شده است. بنابراین در هر S_a مشخص به تعداد ۳۰ مقدار تغییر مکان وجود دارد. تغییرات و پراکندگی این منحنی ها بسیار قابل توجه می باشند.



شکل ۳: میانگین و ۱۶ و ۱۴ درصد منحنی های IDA

شکل ۲: منحنی های IDA برای قاب های مهاربندی شده

مقادیر میانگین و ۱۶ و ۸۴ درصد توزیع تغییرمکان نیز در مقیاس لگاریتمی در شکل (۳) آمده است که از این نمودار مشخص است که شیب در ناحیه الاستیک و همچنین در ناحیه بعد از تغییرمکان نسبی ۱، برابر واحد می‌باشد و بین این دو ناحیه (کمانش بادبندها) شیب مقداری برابر $2/3$ دارد. کما کان تعريف ظرفیت دینامیکی کلی سیستم یک سؤال بدون جواب قطعی می‌باشد. برای بسیاری از منحنی‌ها (شتابنگاشت‌ها) واگرایی در حل عددی مسئله در مقادیر زیاد S_a اتفاق می‌افتد. مسطح شدن هر کدام از منحنی‌ها، با ناپایداری استاتیکی متضایر (قابل مقایسه) می‌باشد، یعنی تغییرمکانهای بزرگ برای افزایش کم نیروها در هر سازه خاص، ظرفیت از شتابنگاشت به شتابنگاشت دیگر تفاوت می‌کند. در اینجا ما نیز از تعاریف SAC برای تعیین ظرفیت استفاده می‌کنیم و آن اینکه ظرفیت نهائی تغییرمکان سازه در نقطه‌ای می‌باشد که شیب منحنی IDA به ۲۰ درصد شیب ناحیه الاستیک آن برسد و یا اینکه تغییرمکان نسبی طبقه به ۰، ۰۲ برسد (هر کدام که کوچکتر باشد). این نقاط در شکل (۲) مشخص شده‌اند. به قسمی که میانگین و ضریب پراکندگی ظرفیت تغییرمکان نسبی سازه محاسبه شده است (۰/۰۱۸ و ۰/۰۴۲). با این داده‌ها می‌توانیم بعنوان مثال احتمال سالیانه کمانش بادبندها را محاسبه کنیم.

میانگین ظرفیت کمانش بادبندی‌ها = $0/003$ (برپایه قضایت مهندسی)

ضریب پراکندگی ظرفیت کمانش بادبندی‌ها = $0/2$

S_a مربوط به این میانگین $g/25$ می‌باشد و همچنین شیب منحنی لگاریتمی میانگین تغییرمکان نسبی در شکل (۳) برابر $2/3$ می‌باشد. ضریب پراکندگی تغییرمکان نسبی در این S_a مشخص برابر $0/2$ می‌باشد و از منحنی خطر نیز در این مقدار S_a مقدار خطری برابر $0/004$ با شیب $k=2/56$ بدست می‌آید.

با جایگزینی در معادله (۱۱) خواهیم داشت:

$$4 \times 10^{-3} \cdot \exp\left[\frac{1}{2}\left(2.56^2/2.3^2\right)\left(0.2^2 + 0.2^2\right)\right] = 4 \times 10^{-3} \times 1.05 = 4.2 \times 10^{-3}$$

حال با استفاده از معادله (۱۳) می‌توانیم احتمال فروریزش را کمتر از مقدار مجاز آن یعنی $1/2500$ قرار دهیم. مقدار S_a در این خطر برابر $g/65$ می‌باشد و همچنین شیب در این نقطه از منحنی لگاریتمی خطر برابر $3/3$ می‌باشد. در این S_a ، میانگین تغییرمکان در حدود $0/013$ با $b=1$ می‌باشد که ضریب پراکندگی آن $0/35$ می‌باشد. همانطور که در بالا توضیح داده شد، میانگین ظرفیت برای فروریزش کلی سازه $0/016$ با ضریب پراکندگی $0/44$ می‌باشد. با جایگذاری در روابط LRFD خواهیم داشت:

$$0.72(0.016) > (?) > 1.22(0.013) \text{ or } 0.0115 < 0.0159$$

مشاهده می‌شود که احتمال فروریزش مجاز بیشتر می‌باشد. یا به عبارتی دیگر، تغییرمکان نسبی که بواسیله احتمال $1/2500$ بدست آمده است، از میانگین ظرفیت سازه کمتر می‌باشد.

۴- خلاصه و نتیجه گیری

- ۱- پیشایی ها و عدم قطعیت در محاسبه تقاضای لرزاکی و ظرفیت سازه ای بسیار فاکتور مهمی می باشد که حتماً باید برای سطح عملکرد لرزاکی محاسبه شوند و قضاوت مهندسی و نتایج آزمایشگاهی دو فاکتور تعیین کننده در این زمینه می باشند.
- ۲- الگوریتم جدید محاسبه براساس عملکرد که توسط پروژه SAC تبیین شده است، یک روش پرقدرت و ساده از نظر کاربرد می باشد؛
- ۳- ساختمانهای فولادی با قاب ممان گیر که براساس آئین نامه NEHRP1997 طراحی می شوند، انتظار می رود که در زلزله های بزرگ رفتاری بس بهتر از خود نشان دهند.
- ۴- روش طراحی بر اساس ظرفیت و تقاضا اولین روشی است که برای بدست آوردن ظرفیت سازه بصورت احتمالاتی برخورد می کند.
- ۵- امروزه با اضافه شدن قدرت تحلیل کامپیوترها امکان تحلیل دقیقتر فراهم آمده است و ضمناً با روش های موجود می توان تعداد تحلیلها را کاهش داد و برای مثال از منحنی های میانگین IDA استفاده نمود. بصورت کلی بهینه سازی تعداد آنالیز ها میتواند یکی از موضوعات قابل تحقیق باشد.
- ۶- توسعه روش طراحی بر اساس ظرفیت و تقاضا برای سازه های بتنی، سازه های نامنظم، و... و بدست آوردن عدم قطعیت های موجود در این نوع سازه ها و تبدیل این مفاهیم به روش های قابل استفاده در آئین نامه ها میتواند قابل توجه باشد.

۵- منابع و مراجع:

- [1] "Recommended seismic design criteria for new steel moment-frame buildings" Report No. FEMA-350, SAC Joint Venture, Federal Emergency Management Agency, Washington DC, 2000.
- [2] "Recommended seismic evaluation and upgrade criteria for existing welded steel moment-frame building" Report No. FEMA-351, SAC Joint venture, Federal Emergency Management Agency, Washington DC, 2000.
- [3] Chopra AK, "Dynamics of structures" Printice Hall: New Jersey, 1995;257-259.
- [4] Cornell CA, Jalayer F, Hamburger RO, Foutch DA "The probabilistic basis for the 2000 SAC/FEMA steel moment frame guidelines" ASCE Journal of Structural Engineering 2001;(submitted).
- [5] Cornell CA, Krawinkler H. "Progress and challenge in seismic performance assessment" PEER Center News 2000; 3(2);
- [6] FEMA (2000a). "Recommended Seismic Design Criteria for New Steel Moment-Frame Buildings" Report No. FEMA-350, SAC Joint Venture, Federal Emergency Management Agency, Washington, DC.
- [7] FEMA (2000b). "Recommended Seismic Evaluation and Upgrade Criteria for Existing Welded Steel Moment-Frame Buildings" Report No. FEMA-351, SAC Joint Venture, Federal Emergency Management Agency, Washington, DC.
- [8] Jalayer, F. and Cornell, C. A. (1998). "Development of a Probability-Based Demand and Capacity Factor Design Seismic Format." Internal technical memo. Department of Civil Engineering, Stanford University, Stanford, CA.
- [9] Vamvatsikos, D. and Cornell, C. A. (2001). "Incremental Dynamic Analysis" submitted to Earthquake Engineering and Structural Dynamics.